

2018-2019春季 信息隐藏课程 第11讲 校验子格编码



中国科学院 信息工程研究所
INSTITUTE OF INFORMATION ENGINEERING CAS



SKLOIS
信息安全国家重点实验室

赵险峰

**中国科学院信息工程研究所
信息安全国家重点实验室**

2017年12月



1. 最优嵌入问题
2. STC基本思想
3. STC算法
4. 文献阅读推荐
5. 作业





1-1 嵌入失真(代价)

- 载体样本为 $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n) \in X \triangleq I^n$, 典型地, $I = \{0, 1, \dots, 255\}$; $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_n) \in Y \subset X$ 是相应的隐写样本, $\pi(\mathbf{y}) \triangleq P(\mathbf{y}|\mathbf{x})$ 表示其分布, 可认为对应不同的修改方法; 可以记 $Y = I_1 \times I_2 \times \dots \times I_n$, $I_i \subset I$
- 例如, 对二元嵌入LSBR有 $I_i = \{x_i, \bar{x}_i\}$, \bar{x}_i 表示修改LSB; 对三元嵌入LSBM有 $I_i = \{x_i - 1, x_i, x_i + 1\}$, x_i 是样点值
- 对应特定 \mathbf{x} , 不同的 \mathbf{y} 代表不同的嵌入方法 (假定其分布为 $\pi(\mathbf{y})$), 因此可以定义 $D(\mathbf{y}) \triangleq D(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ 为该修改方式下的总体影响, 可称为**总失真 (Distortion) 或者代价 (Cost) 函数**
- 隐写的信息传输量** $H(\pi) = - \sum_{\mathbf{y} \in Y} \pi(\mathbf{y}) \log_2 \pi(\mathbf{y})$
- 平均总失真为** $E_\pi(D) = \sum_{\mathbf{y} \in Y} D(\mathbf{y}) \pi(\mathbf{y})$

1-2 限负载发送 (PLS) 的最优嵌入问题



- 在隐写中，一般需要发送给定数量的消息，设 m 表示需隐藏的消息量，此时最优嵌入问题归结为，通过设计隐写算法，寻求解决最小嵌入失真的问题——限负载发送 (Payload Limited Sender, PLS) 问题

$$\min_{\pi(\mathbf{y})} E_{\pi}(D) = \sum_{\mathbf{y} \in \mathcal{Y}} D(\mathbf{y}) \pi(\mathbf{y})$$

$$\text{s. t. } H(\pi) = - \sum_{\mathbf{y} \in \mathcal{Y}} \pi(\mathbf{y}) \log_2 \pi(\mathbf{y}) = m, \quad \sum_{\mathbf{y} \in \mathcal{Y}} \pi(\mathbf{y}) = 1$$

- 即在有传输一定消息量 m 的能力下，使得平均总代价最小



1-3 加性模型



- 在具体的分析与计算中，往往需要给出 $D(\mathbf{y})$ 的具体形式。但是，由于每个样点的嵌入影响相互干扰，精确计算 $D(\mathbf{y})$ 非常困难。设 ρ_i 表示仅仅 x_i 被修改为 y_i 引起的失真，可以表示为单点失真函数：

$$\rho_i \triangleq \rho_i(y_i) \triangleq \rho_i(\mathbf{x}, y_i) \triangleq \rho_i(\mathbf{x}, \mathbf{x}_{\sim i}y_i)$$

- 其中， $\mathbf{x}_{\sim i}y_i$ 表示 \mathbf{x} 中只有 x_i 被修改为 y_i 。简单的做法是在以下定义的模型下估计总失真（称该模型为嵌入影响的加性模型）：

$$D(\mathbf{y}) = \sum_{i=1}^n \rho_i(\mathbf{x}, \mathbf{x}_{\sim i}y_i)$$

- 加性模型假设各个位置上的隐写修改之间不相互影响，距离现实有一定偏差，但加性模型下对失真的处理比较简单，在自适应隐写中得到了广泛的应用，也取得了很好的效果



1-4 加性模型下的最优嵌入理论结论



在加性模型下，以上优化问题理论上（它不关心嵌入什么信息和怎么提取，只关心信息量和失真）可解（ λ 为拉格朗日乘数，可基于约束求得）

☑ 最优二元嵌入有

$$\pi(\mathbf{y}) = \prod_{i=1}^n \frac{e^{-\lambda \rho_i(y_i)}}{e^{-\lambda \rho_i(y_i=x_i)} + e^{-\lambda \rho_i(y_i=\bar{x}_i)}} = \prod_{i=1}^n \pi_i(y_i)$$

☑ 最优三元嵌入有

$$\pi(\mathbf{y}) = \prod_{i=1}^n \frac{e^{-\lambda \rho_i(y_i)}}{e^{-\lambda \rho_i(y_i=x_i+1)} + e^{-\lambda \rho_i(y_i=x_i)} + e^{-\lambda \rho_i(y_i=x_i-1)}} = \prod_{i=1}^n \pi_i(y_i)$$

☑ 以上分布一般用于模拟给定 ρ_i 下加性模型下的最优嵌入效果，用于与实际算法进行比较，表征实际算法距离最优嵌入的差距

☑ 实际算法用的 ρ_i 与以上分析相同，但一般用STC编码实现最优



2-1 STC之前的相关技术在优化上的局限



- ❑ 矩阵编码仅仅减少修改次数，在载体分组中不参考载体样点的特性；**分组优化，未进行全局优化**
- ❑ MME在载体分组中仅参考了隐写幅度特性，但是受到的代数制约较大；**分组优化，未进行全局优化**
- ❑ 湿纸编码实现了依据原始载体局部特性的动态位置嵌入，并且这种动态性不影响消息的正常接收，优化范围大。但是，湿纸编码较难构造，尤其是，可修改位置选择缺乏优化控制
 - ❑ 在湿纸编码中，已经出现嵌入失真（Embedding Distortion）的概念，**但失真是用“干”或“湿”仅仅2个级别来简单衡量的**，在能够使提取方程满足的多种位置组合中，在干点范围内也缺乏优化选择；**全局优化计算困难，实际只能分组优化**



2-2 线性提取方程的多解利用



为在现实算法中实现最小失真嵌入，直观的想法是**利用线性提取方程的多解性质**，在解空间中选择总体失真最少的嵌入方法，并避免接收者需要知道动态变化的嵌入位置

典型地，设 $H_{m \times n}$ 为二元域上的校验矩阵，原始载体为 x ，相应的藏密载体为 y ， $P(y)$ 表示载体的LSB序列， m 表示嵌入的消息，**满足提取方程的解集（解空间）**可以描述为

$$C(m) = \{z \in \{0,1\}^n \mid Hz = m\}$$

最小代价嵌入直观上是求解以下问题

$$\text{Emb}(x, m) = \arg \min_{P(y) \in C(m)} D(x, y), \quad \text{Ext}(y) = H \times P(y) = m$$

其中，Emb与Ext分别表示嵌入与提取算法。但是，**如果基于类似前面的湿纸编码方法，只能采取逐次不同方式嵌入，嵌完后比较每次代价的搜索方法（在满足提取方程的解空间中逐一比较），但在计算上是困难的**



2-3 STC基本思想与带状校验矩阵



- STC采用**带状校验矩阵**。**提取方程求解可逐块进行**，有利于进行提取方程的构造（即逐步完成嵌入消息与优化）。STC校验矩阵取小矩阵

$$\hat{H}_{h \times w} = \begin{pmatrix} \hat{h}_{1,1} & \cdots & \hat{h}_{1,w} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \hat{h}_{h,1} & \cdots & \hat{h}_{h,w} \end{pmatrix}$$

- 按照矩阵对角线方向不断重复，每次的重复方法是，靠上一个小矩阵的右侧向下一行摆放，最后形成近似带状矩阵（最后几次复制不完整，后面将会发现这不影响嵌入和提取）求解 $H \times P(y) = m$

$H_{m \times n}$

$$= \begin{pmatrix} \hat{h}_{1,1} & \cdots & \hat{h}_{1,w} & 0 & 0 & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \hat{h}_{1,1} & \cdots & \hat{h}_{1,w} & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ \hat{h}_{h,1} & \cdots & \hat{h}_{h,w} & \vdots & \ddots & \vdots & \cdots & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \hat{h}_{h,1} & \cdots & \hat{h}_{h,w} & \cdots & 0 & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \hat{h}_{1,1} & \cdots & \hat{h}_{1,w} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & 0 & \hat{h}_{2,1} & \ddots & \hat{h}_{2,w} & \hat{h}_{1,1} & \cdots & \hat{h}_{1,w} \end{pmatrix}$$

2-4 STC提取方程的逐步求解（嵌入）



- 如果 H 为校验矩阵， m 就是校验子，因此STC编码可看作是通过逐步修改 x 或者通过逐步构造 y 使得 $Hy = m$ 并使总体失真代价的和最小；为方便，下面也假设 x 和 y 为LSB序列
- 在逐步构造提取方程 $Hy = m$ 时，STC每次通过新加入 w 个 y 中元素 $(y_{(i-1)w+1}, \dots, y_{iw})$ 确定一个消息比特 m_i 。依次构造以下等式（可以认为，每行对藏密载体 y 的运算，仅仅约束一个比特消息的嵌入方式，显然**每步都是多解的，形成多条发展路径，可按积累的失真不断选择求解路径，提前消除没有前途的路径**）：

$$\begin{aligned} (h_{1,1}, \dots, h_{1,w})(y_1, \dots, y_w)^T &= (h_{1,1}, \dots, h_{1,w})(x_1 + e_1, \dots, x_w + e_w)^T = m_1 \\ (h_{2,1}, \dots, h_{2,2w})(y_1, \dots, y_{2w})^T &= (h_{2,1}, \dots, h_{2,2w})(x_1 + e_1, \dots, x_{2w} + e_{2w})^T = m_2 \\ &\vdots \\ (h_{i,(i-h)w+1}, \dots, h_{i,iw})(y_{(i-h)w+1}, \dots, y_{iw})^T &= m_i \\ &\vdots \\ (h_{m,(m-h)w+1}, \dots, h_{m,mw})(y_{(m-h)w+1}, \dots, y_{mw})^T &= m_m \end{aligned}$$

2-5 STC的一些性质



- ☒ 若 α 为负载率, 则 $\alpha = 1/w$, w 为小矩阵的列数
- ☒ 由于 H 每列最多有 h 个非零元素, y_i 仅影响 h 个消息比特
- ☒ 校验矩阵 H 的列数 $n = m \cdot w = m/\alpha$
- ☒ 校验矩阵 H 的尺寸可以表达为 $m \times n = [\alpha n] \times n = m \times (m \cdot w)$
- ☒ 由于 α 为小数而 w 为整数, 因此按照以上方式排列子矩阵不能获得任意的负载率。在分别采用宽度 w 与 $w + 1$ 两个子矩阵时, 由于 $1/(w + 1) < \alpha < 1/w$, 可以通过混合排列子矩阵逼近 α
- ☒ 在描述STC中, 我们假设原始载体 x 与相应的藏密载体 y 已经被置乱, 这是隐写编码的基本原则: 它使得STC运行平稳, 每次面临基本类似的数据情况进行优化处理, 也有利于嵌入短消息, 并保护嵌入数据与应用协议的安全
- ☒ **根据前面的“路径”描述, STC的求解与路径优化过程可以通过格图表达**



3-1 STC算法（二元编码格图结构）



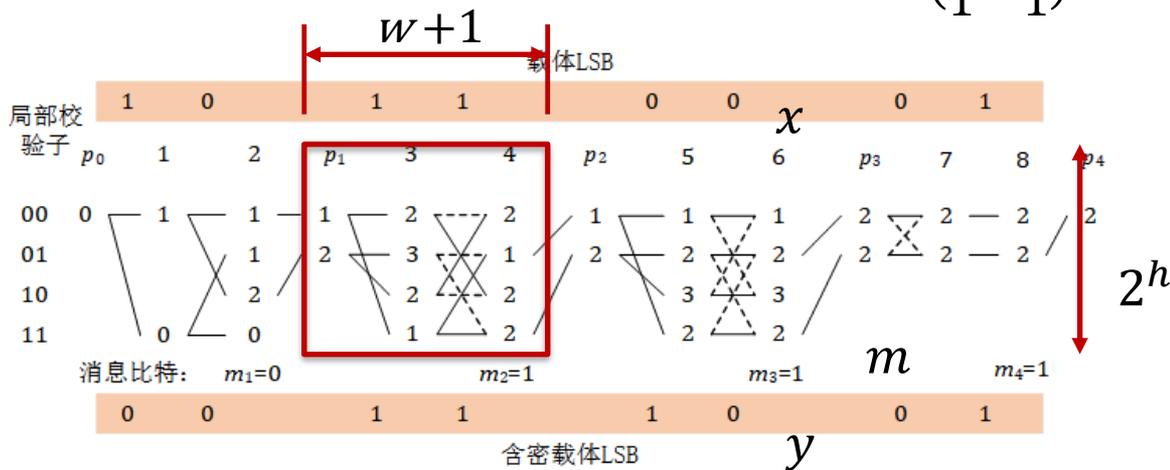
在格图中，任何一个仍在发展的路径代表仍可能满足 $Hy = m$ 并且总代价和可能将是最小的。这里给出二元编码格图的组成：

子块。 格图包含 m 个子块，依次对应 $H_{m \times n}$ 中对角线方向相应小矩阵提取方程求解；第 i 个子块图通过 w 层的发展确保了 m_i 可通过 $Hy = m$ 提取， y_i 决定了是否将 H 的第 i 列加到当前校验子（即当前嵌入的消息）中；每个子块有 2^h 行与 $w + 1$ 列，子块中两个相邻列上的节点由连线从左向右连接

节点。 每个子块节点表示一种阶段情况，连线通过的节点为可达节点，对应一个状态 (State)；在2个子块间，按照可满足 $Hy = m$ 的原则选择可达节点进入下一子块的第一列，**当前状态低位删除高位补0**，因此子块首列节点表示开始或者在上轮基础上开始新的子块计算

$$\hat{H}_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

失真。 节点上标记的数字表示编码代价，即至目前，前面修改积累的失真总和（右图仅以修改次数和为失真和）

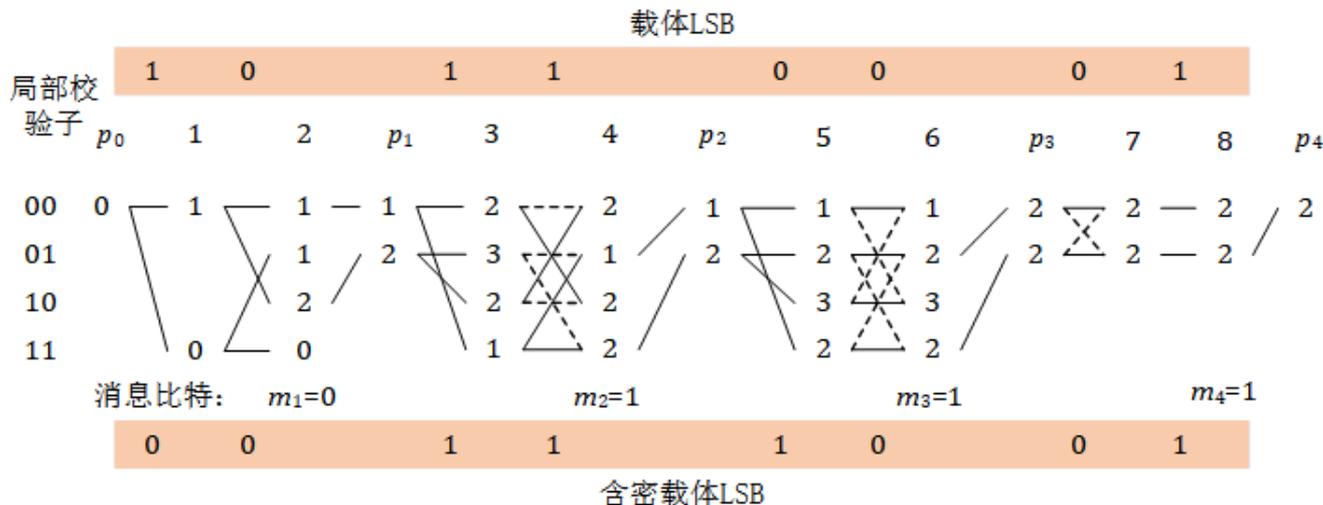


3-2 STC算法（二元编码格图结构）（续）



- 位置（列编号）。除了每个子块的第一列，整个格图每列依次编号为 $\{1, 2, \dots, n\}$ ，表示当前考虑修改的载体位置；第 i 个子块的首列用 p_i 表示
- 局部校验子（消息）状态（也即行编号或之前的State）。每行依次编号为 $\{0, 1, \dots, 2^h - 1\}$ ，一般用二进制表示当前得到的局部校验子，注意局部校验子值的二进制是低位靠右，对应校验子向量的上部（逆时针旋转）
- 连线。子块内每个可达节点的2个分支代表不同的嵌入方法，即令 y_i 为1或0，连线的方向并不表示特定的修改方式；子块间连线表示有效状态节点进入下一子块，状态进入下一子块时当前状态低位删除高位补0

$$\hat{H}_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$



3-3 二元STC嵌入例子（问题描述）



在 $x = 10110001$ 中嵌入 $m = 0111$ 得到 $y = 00111001$ 的过程，失真代价为修改次数

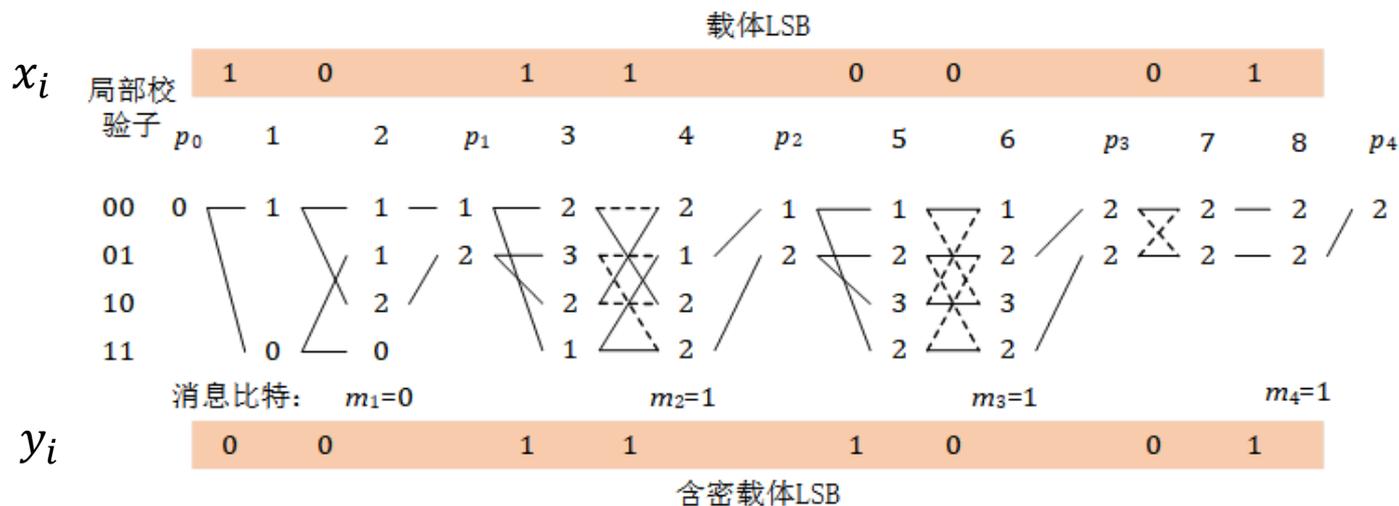
\hat{H} 与 H 分别为： $\hat{H}_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ ， $H_{4 \times 8} =$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

即通过修改 x 为 y 使得以下成立且总修改次数最少：

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \\ y_5 \\ y_6 \\ y_7 \\ y_8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

3-4 二元STC嵌入例子（第1子块）

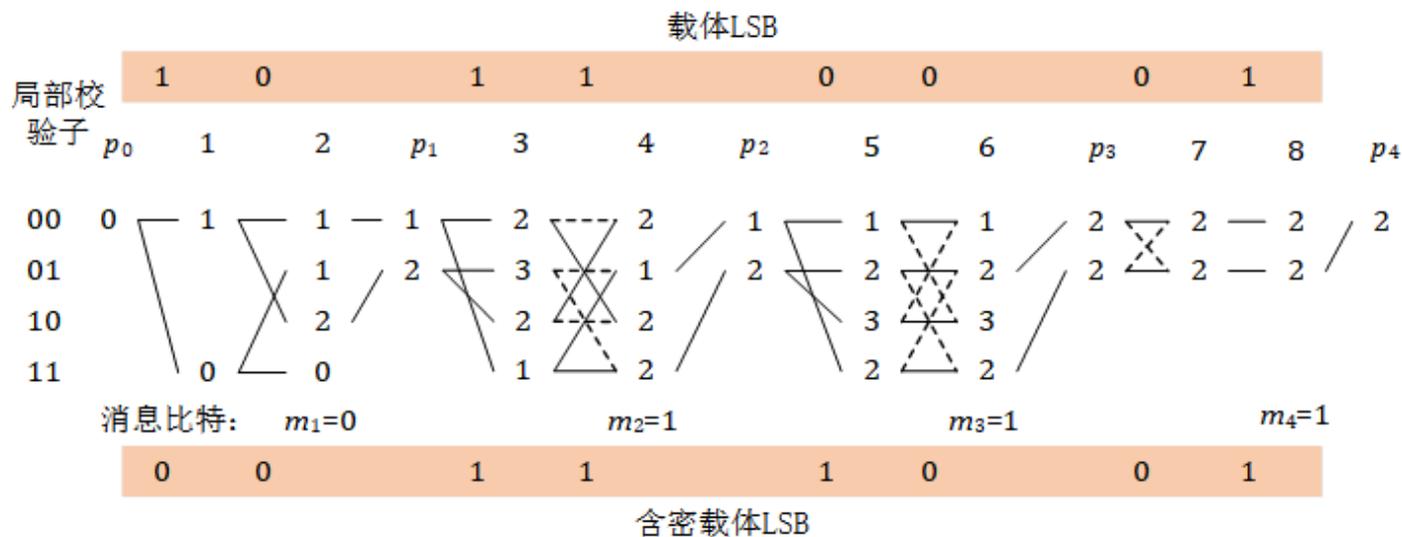


$$\hat{H}_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- ☑ 开始，初态为00；对应 $y_1 = 1$ （无修改）可认为要在00初态上加第一列的11，进入 $00 + 11 = 11$ 态；对应 $y_1 = 0$ （修改）则不加入，保留在 $00 + 00 = 00$ 状态，但代价为1次修改
- ☑ 从第2层的11态开始，若保持 $y_2 = 0$ （无修改），则留在 $11 + 00 = 11$ 态，若改 $y_2 = 1$ （修改），则进入 $11 + 10 = 01$ 态，其中，10为 H 的第2列元素；从第二层的00态开始，若保持 $y_2 = 0$ （无修改），则留在 $00 + 00 = 00$ 态，若 $y_2 = 1$ （修改），则进入 $00 + 10 = 10$ 态



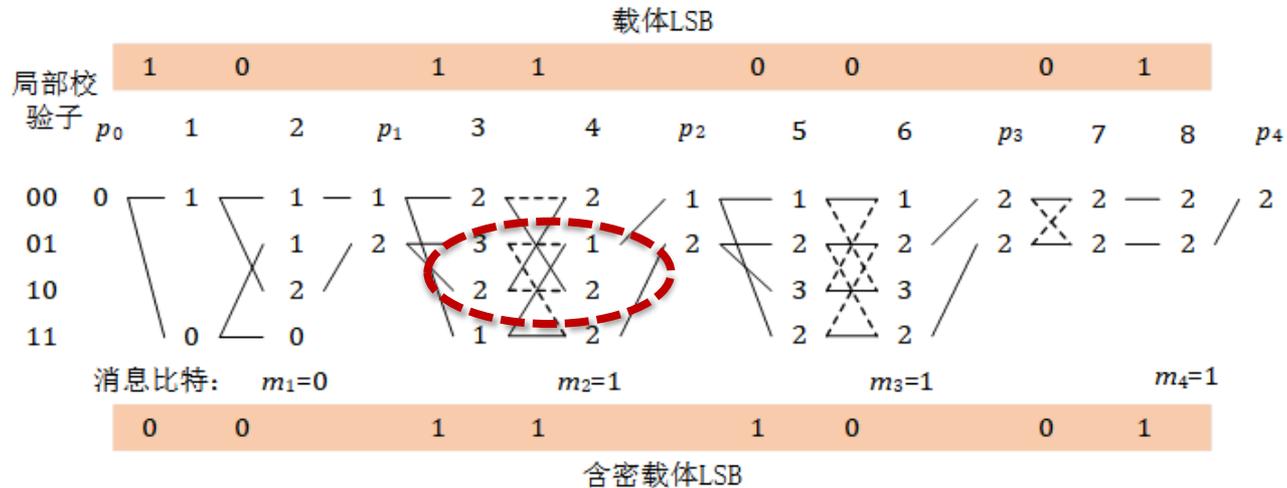
3-5 二元STC嵌入例子（第1子块进入第2子块）



- ☑ 由于要求 $m_1 = 0$ ，删除第1个子块的结束状态01与11上的路径
- ☑ 由于经过以上处理后 $m_1 = 0$ 已经确保，在第1个子块的结束状态00与10中删除此低位0，得到0与1，再在高位上补0，则进入第下一子块的局部校验子初态为00与01
- ☑ 显然，新加入的当前校验子状态有待下一个块的运算被更改



3-6 二元STC嵌入例子（第2至第4子块）



注意是大矩阵最后一行

$$\hat{H}_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- ❑ 第2、3子块的处理类似第1子块，因此省略（注意高代价路径的削减）
- ❑ 进入第4子块的局部校验子初态为00与01，代价和均为2
 - ❑ 第一层从00出发，若 $y_7 = 0$ （无修改），保留在00，若 $y_7 = 1$ （修改），进入 $00+01=01$ ，但代价和为3；第一层从01出发，若 $y_7 = 0$ （无修改），保留在01，若 $y_7 = 1$ （修改），进入 $01+01=00$ ，但代价和为3（显然代价为3的都可丢弃）
 - ❑ 第二层从01出发，若 $y_8 = 1$ （无修改），则进入 $01+00=01$ ，代价和仍为2，满足 $m_4 = 1$ 的要求；其他代价和为3的路径删除；而从第二层从00出发，若 $y_8 = 1$ （无修改），则进入 $00+00=00$ ，代价和仍为2，不满足 $m_4 = 1$ 的要求

3-6 STC嵌入算法



- ❑ 输入得到 x, m, H ;
- ❑ 对每个可嵌入样点计算代价 $\rho_i(x, x_{\sim i}y_i)$; 对 N 元编码, 每个样点的代价数量一般是 N 个 (一般其中一个是 0, 即不修改情况)
- ❑ 将载体 x 分段, 每段长度是小矩阵 \hat{H} 的宽度; 对每个分段进行以下 3 个步骤直至嵌入结束;
 - ❑ 在第一段的初始状态为全零, 其他分段的初始状态是上一段遗留状态最低位删除并且最高位补 0 的结果
 - ❑ 考察当前状态通过修改或不修改 x_i 的变化可能, 根据 x_i 的可能修改情况记录每条路径上的代价和, 路径逐位置向后推进
 - ❑ 每个分段结束后, 删除不可能满足提取方程的路径; 对代价明显多的路径提前删除
- ❑ 在最后一个分段处理后, 在满足提取方程的路径中, 选择代价和最小的, 依此路径回溯确定实际的修改方法, 得到并输出 y



5 文献阅读推荐



- [1] 教材第11章
- [2] T. Filler, J. Judas, J. Fridrich. Minimizing embedding impact in steganography using trellis-coded quantization. SPIE Electronic Imaging, Media Forensics and Security, SPIE Proceedings, Vol. 7541, Page 05-1-05-14. 2010.
- [3] T. Filler, J. Judas, J. Fridrich. Minimizing additive distortion in steganography using syndrome-trellis codes, IEEE Trans. Information Forensics and Security, 6(3): 920-935, 2011



6 作业



- ☒ 自选8个消息比特和一段LSB载体，用修改次数为代价，用STC将前者嵌入后者，给出全部STC参数配置以及嵌入过程（画出格图并给出每步说明，推荐用Visio制图），给出最后得到的LSB输出



谢谢!



中国科学院 信息工程研究所
INSTITUTE OF INFORMATION ENGINEERING CAS



SKLOIS
信息安全国家重点实验室